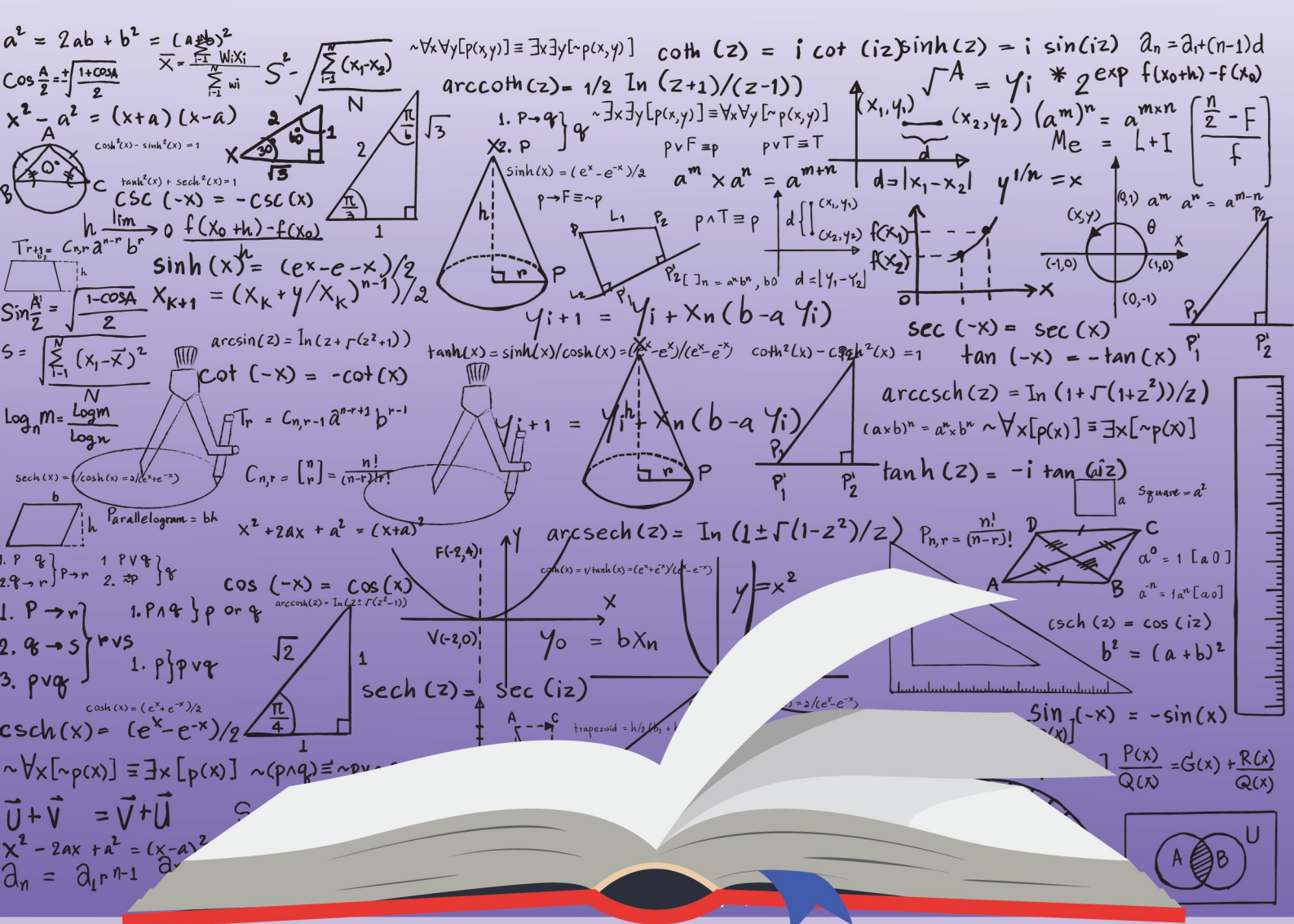
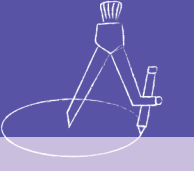


# இணைந்த கணிதம்

2v.lk

சார்பு வேகக் கோட்பாடு.





## சார்பு வேகக் கோட்பாடு



A , B , C என்பன யாதாயினும் மூன்று மாட்டேற்றுச் சட்டங்கள் என்போம்.

சார்பு இடப்பெயர்ச்சிக் கோட்பாட்டின்படி

$$\underline{r}_{C,A} = \underline{r}_{B,A} + \underline{r}_{C,B}$$

$$\underline{r}_{C,A} = \underline{r}_{C,B} + \underline{r}_{B,A}$$

இடப்பெயர்ச்சி மாற்ற வீதம் வேகம் ஆகும்.

$$\frac{dr_{C,A}}{dt} = \frac{dr_{C,B}}{dt} = \frac{dr_{B,A}}{dt}$$

$$\underline{V}_{C,A} = \underline{V}_{C,B} + \underline{V}_{B,A}$$

இத் தொடர்பு மூன்று மாட்டேற்றுச் சட்டங்களுக்கான சார்பு வேகக் கோட்பாடு ஆகும்.

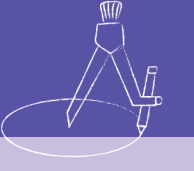
### குறிப்பு:

விசை, வேகம் காவிக்கணியங்கள். இரு விசைகளின் விளையுளைக் காண்பதற்கு

- ♣ விசைப்பிரிப்பு
- ♣ விசை இணைகரவிதி
- ♣ விசை முக்கோணம் வரைவதன் மூலம் கணிக்கின்றோம்.

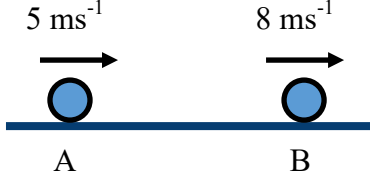
இதேபோல் வேகம் காவிக்கணியம் ஆதலால் இரு வேகங்களின் சேர்க்கையை கணிப்பதற்கு

- ♣ வேகங்களின் கூறுகளாகப் பிரித்தல்
- ♣ இணைகர விதி
- ♣ வேக முக்கோணி வரைதல் மூலம் கணிக்கலாம்.



சார்பு வேகக் கோட்பாடு உதாரணங்கள்

உதாரணம் - 01



$$\underline{V}_{A,E} = \underline{5 \text{ ms}^{-1}}$$

$$\underline{V}_{B,E} = \underline{8 \text{ ms}^{-1}}$$

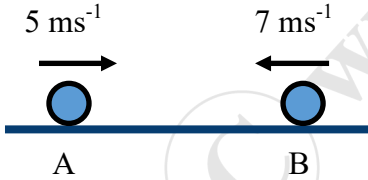
$$\underline{V}_{B,A} = \underline{V}_{B,E} + \underline{V}_{E,A}$$

$$= \underline{8 \text{ ms}^{-1}} + \underline{(-5 \text{ ms}^{-1})}$$

$$= \underline{3 \text{ ms}^{-1}}$$

A இற்கு B ஆனவர்  $3 \text{ ms}^{-1}$  வேகத்துடன் செல்வது போல் தோன்றும்.

உதாரணம் - 02



$$\underline{V}_{A,E} = \underline{5 \text{ ms}^{-1}}$$

$$\underline{V}_{B,E} = \underline{7 \text{ ms}^{-1}}$$

$$\underline{V}_{A,B} = \underline{V}_{A,E} + \underline{V}_{E,B}$$

$$= \underline{5 \text{ ms}^{-1}} + \underline{7 \text{ ms}^{-1}}$$

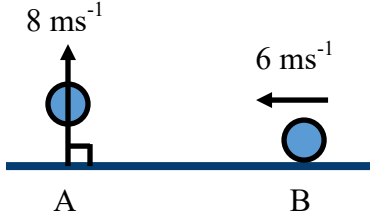
$$= \underline{12 \text{ ms}^{-1}}$$

B இற்கு A ஆனது  $12 \text{ ms}^{-1}$  வேகத்துடன் தன்னை நோக்கி வருவது போல் தெரியும்.



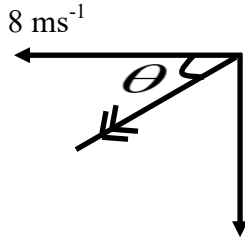
உதாரணம் - 03

ஒன்றுக்கொன்று செங்குத்தான பாதைகளில் கார் A மேற்கு நோக்கி  $6 \text{ ms}^{-1}$  வேகத்துடனும் கார் B வடக்கு நோக்கி  $8 \text{ ms}^{-1}$  வேகத்துடனும் செல்லுமாயின்  $V_{A,B}$  சார்பாக காண்க.



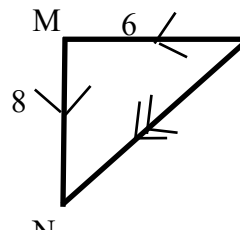
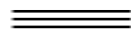
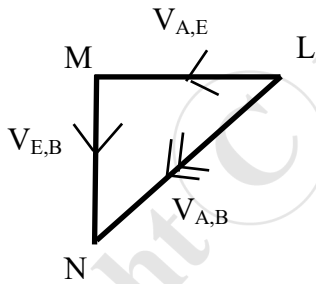
$$\begin{aligned} \underline{V}_{A,B} &= \underline{V}_{A,E} + \underline{V}_{E,B} \\ &= \overleftarrow{6 \text{ ms}^{-1}} + \downarrow 8 \text{ ms}^{-1} \end{aligned}$$

முறை I



$$\begin{aligned} W &= \sqrt{8^2 + 6^2} \\ &= 10 \text{ ms}^{-1} \\ \theta &= \tan^{-1}\left(\frac{8}{6}\right) \\ &= \tan^{-1}\left(\frac{4}{3}\right) \end{aligned}$$

முறை II: வேகமூக்கோணி



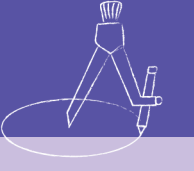
$$V_{A,B} = \sqrt{8^2 + 6^2}$$

$$= 10 \text{ ms}^{-1}$$

$$\tan \theta = \frac{8}{6}$$

$$\theta = \tan^{-1}\left(\frac{4}{3}\right)$$

$V_{A,E}$ ,  $V_{E,B}$  ஐ  
முறையே பருமனிலும்  
திசையிலும் LM, MN  
ஆல் குறிப்பின் LN  
ஆனது பருமனிலும்  
திசையிலும்  $V_{A,B}$  ஐ  
குறிக்கும்.



உதாரணம் - 04

நேரான பாதை வழியே வடக்கு நோக்கி பஸ் A ஆனது  $8\text{ms}^{-1}$  கதியுடன் செல்லும் அதேவேளை வடக்கிலிருந்து  $60^\circ$  கிழக்குத் திசை நோக்கி கார் B ஆனது  $12\text{ms}^{-1}$  கதியுடன் பயணிக்கிறது. B சார்பாக A இன் வேகத்தைக் காண்க.

$$V_{A,E} = \uparrow 8\text{ms}^{-1}$$

$$V_{B,E} = 12\text{ms}^{-1} \quad \begin{array}{c} \nearrow 60^\circ \end{array}$$

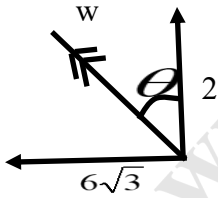
சார்பு வேகக் கோட்பாட்டை எழுதுவோம்.

$$V_{A,B} = V_{A,E} + V_{E,B}$$

$$= \uparrow 8\text{ms}^{-1} + \begin{array}{c} \nearrow 60^\circ \\ \nwarrow 12\text{ms}^{-1} \end{array}$$

முறை I : பிரிப்பு முறை

$$V_{A,B} = \uparrow 8\text{ms}^{-1} + \begin{array}{c} \downarrow 12\cos 60^\circ \\ \nwarrow 12\sin 60^\circ \end{array}$$



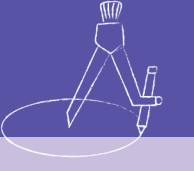
W அனது  $V_{A,B}$  இன் பருமனையும்  $\theta$  ஆனது திசையையும் குறிக்கும்.

$$W = \sqrt{2^2 + 108}$$

$$= \sqrt{112}\text{ms}^{-1}$$

$$\theta = \tan^{-1}\left(\frac{6\sqrt{3}}{2}\right)$$

$$= \tan^{-1}(3\sqrt{3})$$

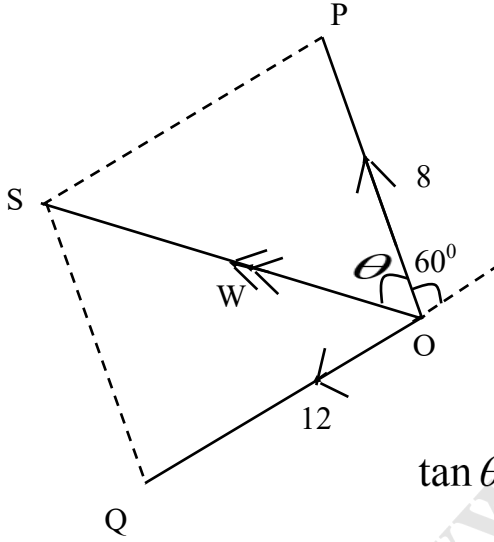


முறை II

$$V_{A,B} = V_{A,E} + V_{E,B}$$

$$= 8 \text{ ms}^{-1} + 12 \text{ ms}^{-1}$$

$8 \text{ ms}^{-1}$ ,  $12 \text{ ms}^{-1}$  என்பவற்றை பருமனிலும் திசையிலும் முறையே OP, OQ ஆல் வகை குறிப்பின் OP, OQ ஐ அயற்பக்கமாகக் கொண்ட இணைகரம் OPSQ இன் மூலை விட்டம் OS ஆல் பருமனிலும் திசையிலும்  $V_{A,B}$  எனக் குறிப்பிடப்படும்.



$$\begin{aligned} W^2 &= 8^2 + 12^2 + 2 \times 8 \times 12 \cos 120^\circ \\ &= 64 + 144 - 96 \\ &= 112 \\ W &= \sqrt{112} \end{aligned}$$

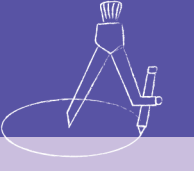
$$\tan \theta = \frac{12 \sin 120^\circ}{8 - 12 \cos 120^\circ}$$

$$= \frac{12 \times \frac{\sqrt{3}}{2}}{8 - 6}$$

$$= \frac{6\sqrt{3}}{2}$$

$$= 3\sqrt{3}$$

$$\theta = \tan^{-1}(3\sqrt{3})$$

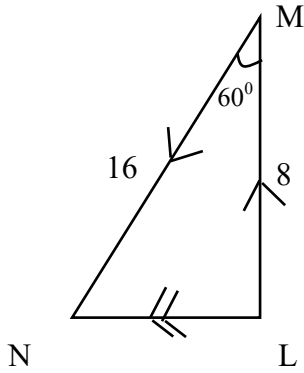


**முறை III: வேகமூக்கோணி வரைதல்**

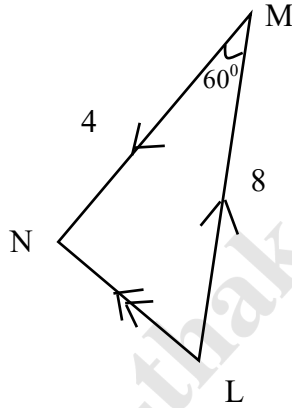
$$V_{A,B} = V_{A,E} + V_{E,B}$$

$$= \uparrow 8 \text{ ms}^{-1} + \swarrow 12 \text{ ms}^{-1}$$

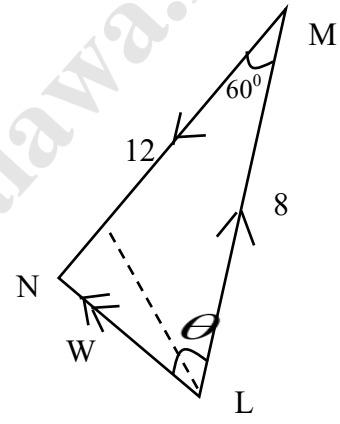
$8 \text{ ms}^{-1}$ ,  $12 \text{ ms}^{-1}$  என்பவற்றை முறையே LM, MN என்பவற்றால் பருமனிலும் திசையிலும் குறிப்பின் LN ஆனது பருமனிலும் திசையிலும்  $V_{AB}$  ஐத் தரும்.



பொருந்தாது



பொருந்தாது



$$\begin{aligned} W^2 &= 12^2 + 8^2 - 2 \times 12 \times 8 \cos 60^\circ \\ &= 144 + 64 - 96 \\ &= 112 \end{aligned}$$

$$W = \sqrt{112}$$

Sin விதிப்படி

$$\frac{\sin \theta}{12} = \frac{\sin 60^\circ}{W}$$

$$\sin \theta = \frac{12 \times \frac{\sqrt{3}}{2}}{\sqrt{112}}$$

$$\sin \theta = \frac{6\sqrt{3}}{\sqrt{112}}$$

குறிப்பு:

வேக மூக்கோணியை வரைவதன் மூலம் சார்பு வேகத்தைக் காணுமாறு கேட்கப்படின் அம் முறையையே பயன்படுத்தல் வேண்டும்.